

配电站轮式智能巡检机器人 TR20

配网智能巡检机器人控制系统可与机器人进行数据交互，并向信息一体化平台上传机器人采集的巡检数据和数据分析后的相关信息，满足集群化管理的要求，软件界面友好，操作方便，信息显示清晰直接。

技术特点

- 图像识别

采用机器视觉技术对图像进行配准提取，对开关、仪表灯设备进行识别与读数判别。

- 红外测温

系统搭载红外热像仪，对室内重点设备进行实时监控、精确测温，保障设备正常进行。

- 局放检测

采用地电波+超声结合的检测技术，可有效评估设备内部绝缘劣化程度。

- 环境检测

系统搭载温湿度、气体、烟雾等多种传感器，对室内环境进行全方位监测。

技术参数

车体尺寸	660mmx400mmx660mm（机械臂最低状态）	
	660mmx400mmx1750mm（机械臂最高状态）	
车体重量	30kg	
机械臂行程	1050mm	
速度	在水平地面上的速度达到 1.1m/s	
最小转弯直径	可原地旋转	
爬坡能力	全负重状态下爬坡能力 10°	
越障能力	移动式越障高度 7mm	
制动距离	在 1m/s 的运动速度下，制动距离小于 0.5m	
电池性能	4~5 小时	
运行方式	无轨化自行走	
云台性能	水平范围	0° ~360°
	垂直范围	-90° ~+90°
自动导航定位	重复导航定位误差不大于 10mm	
可见光检测设备	上传视频分辨率不小于 1920x1080, 摄像头最小光学变焦倍数 20 倍	